

CORRECTION

EXERCICE n°3 :

1. On donne le plan (P) d'équation : $2x + 2y + 3z = 6$.

a. Calcul des coordonnées des points A, B, C intersections du plan (P) avec les axes du repère $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$:

- Les coordonnées du point A , intersection du plan (P) et de la droite $(O; \vec{i})$ vérifient :

$$\begin{cases} 2x_A + 2y_A + 3z_A = 6 \\ y_A = 0 \\ z_A = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_A = 3 \\ y_A = 0 \\ z_A = 0 \end{cases} \Leftrightarrow A(3; 0; 0).$$

- Les coordonnées du point B , intersection du plan (P) et de la droite $(O; \vec{j})$ vérifient :

$$\begin{cases} 2x_B + 2y_B + 3z_B = 6 \\ x_B = 0 \\ z_B = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_B = 0 \\ y_B = 3 \\ z_B = 0 \end{cases} \Leftrightarrow B(0; 3; 0).$$

- Les coordonnées du point C , intersection du plan (P) et de la droite $(O; \vec{k})$ vérifient :

$$\begin{cases} 2x_C + 2y_C + 3z_C = 6 \\ x_C = 0 \\ y_C = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_C = 0 \\ y_C = 0 \\ z_C = 2 \end{cases} \Leftrightarrow C(0; 0; 2).$$

2. On considère le plan (Q) d'équation : $x + 2y = 2$.

a. Calcul des coordonnées des points d'intersections du plan (Q) avec les axes du repère $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$, quand ceux-ci existent :

- Les coordonnées du point H , intersection du plan (Q) et de la droite $(O; \vec{i})$ vérifient :

$$\begin{cases} x_H + 2y_H = 2 \\ y_H = 0 \\ z_H = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_H = 2 \\ y_H = 0 \\ z_H = 0 \end{cases} \Leftrightarrow H(2; 0; 0).$$

- Les coordonnées du point I , intersection du plan (Q) et de la droite $(O; \vec{j})$ vérifient :

$$\begin{cases} x_I + 2y_I = 2 \\ x_I = 0 \\ z_I = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_I = 0 \\ y_I = 1 \\ z_I = 0 \end{cases} \Leftrightarrow I(0; 1; 0).$$

3. On donne les points $D(1; 0; 0)$, $E(0; -4; 0)$ et $F(0; 0; 4)$;

a. Détermination d'une équation du plan (R) qui contient les points D, E et F :

Une équation du plan (R) est de la forme : $ax + by + cz = d$.

$$\begin{cases} D \in (R) \\ E \in (R) \\ F \in (R) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a = d \\ -4b = d \\ 4c = d \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a = d \\ b = -\frac{d}{4} \\ c = \frac{d}{4} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a = 4 \\ b = -1 \text{ avec } d = 4. \\ c = 1 \end{cases}$$

Une équation du plan (R) est : $4x - y + z = 4$

b. Calcul des coordonnées du point G , intersection des trois plans (P) , (Q) et (R) :

On résout le système suivant :

$$\begin{cases} 2x + 2y + 3z = 6 \\ x + 2y = 2 \\ 4x - y + z = 4 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2x + 2y + 3z = 6 \\ -2y + 3z = 2 \\ -5y - 5z = -8 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2x + 2y + 3z = 6 \\ -2y + 3z = 2 \\ z = \frac{26}{25} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = \frac{22}{25} \\ y = \frac{14}{25} \\ z = \frac{26}{25} \end{cases}$$

Donc les coordonnées du points G sont : $G\left(\frac{22}{25}; \frac{14}{25}; \frac{26}{25}\right)$.